

La forme de la loi de friction sous Pine Island Glacier contrainte par assimilation de vitesses de surface acquises entre 1996 et 2010

Fabien Gillet-Chaulet

LGGE - Grenoble - France

G. Durand, O. Gagliardini, C. Mosbeux, J. Mouginot, F. Rémy, C. Ritz



Pine Island Glacier - Antarctique







Pine Island Glacier- Accélération et perte de masse





(mouginot et al., 2014)



F. GILLET-CHAULET - The sliding law stress exponent - Assimilation 2016



(Flament et Rémy, 2012)

Pine Island Glacier-Accélération et perte de masse









⁽Flament et Rémy, 2012)

Modélisation des calottes polaires: La glace un fluide visqueux



piedmont glacier, Quttinirpaaq National Park, Ellesmere Island

Des conditions basales incertaines



- L'écoulement rapide dépend fortement du **glissement** de la glace sur son socle

- Le glissement dépend de la **nature du socle** (rigide ou déformable), de ses **propriétés** (rugosité), de la **pression d'eau**,

- Le glissemer temps

- Par définition les conditions basales ne sont **pas observables** directement

- Le glissement peut être extrêmement variable en espace et en

- Le glissement basal est souvent paramétré par une loi de friction (loi de Weertman):
- La plupart de modèles sont équipés de méthodes inverses pour contraindre C(Pression d'eau, rugosité, composition,...)

Vitesses observées @ t=YYYY



méthode inverse:

- adjoint (Mac Ayeal, 1993)
- méthode de Robin (Arthern and Gudmundsson, 2010)





 $\boldsymbol{\tau_b} = C u_b^{1/m-1} \boldsymbol{u_b}$



- Le glissement basal est souvent paramétré par une loi de friction (loi de Weertman):
- La plupart de modèles sont équipés de méthodes inverses pour contraindre C(Pression d'eau, rugosité, composition,...)

Vitesses observées @ t=YYYY



méthode inverse:

- adjoint (Mac Ayeal, 1993)
- méthode de Robin (Arthern and Gudmundsson, 2010)

Permet de contraindre uniquement la friction effective:

$$C_{eff} = C u_b^{1/m-1}$$



 $\boldsymbol{\tau_b} = C u_b^{1/m-1} \boldsymbol{u_b}$



- Les valeurs de m utilisées s'étalent de 1 à ∞ en fonction des processus





- Les valeurs de m utilisées s'étalent de 1 à ∞ en fonction des processus





- Les valeurs de m utilisées s'étalent de 1 à ∞ en fonction des processus





Objectif: contraindre la forme de la loi de friction

- Les prévisions de la contribution dynamique des calottes à la montée du niveau des océans sont très sensibles à *m*:



- Contraindre *m* nécessite des observations avec des changements significatifs de contrainte basale au_b et/ou de vitesse de glissement u_b dans des régions où on peut négliger les variations de C (i.e. pas de changements de conditions) basales: rugosité, pression d'eau, propriétés intrinsèques,)





Domaine modélisé:

- vitesses > 20 m/a

Observations:

- Satellite Radar altimeter data: - ERS (1996)
 - Envisat (2002-2010) [Flament et Rémy (2012)]





- ~40km en amont de la ligne d'échouage

=> on suppose pas de changement de la pression d'eau basale i.e. C constant dans le temps

- Bonne couverture des observations

- MEaSUREs InSAR Velocity Maps

[Mouginot J., E. Rignot and B. Scheuchl (2014)]

- bonne couverture en 1996, 2007, 2008, 2009 et 2010

Variations de vitesses et d'élévation de surface (2010 - Year)







Configuration du modèle et méthode inverse



Shallow Stream / Shallow Shelf Approximation: => Calcul de la vitesse *u* en 1996, 2007, 2008, 2009, 2010

- [Rignot et al. (2011), [Mouginot, Rignot and Scheuchl (2014)]
- loi de friction de '

Méthode inverse variationnelle (adjoint): $au_{m{b}} = C_{eff} m{u}_{m{b}}$ 1ère approche:

- Pour chaque année Y, trouver $C_Y(x, y)$ qui minimise $J_Y(C_Y) =$
- Peut-on identifier une relation $C_{eff} = f(u)$?







• Viscosité (x,y) à partir d'un champ de Température prescrit

[Van Liefferinge and Pattyn (2013)]

• Elévation du socle sonné par Bedmap2 [Fretwell et al. (2013)]

• Elévation de la surface Bedmap2 (2004) + anomalies à partir des données d'altimétrie [Flament et Rémy (2012)]

• Conditions limites de Dirichlet (u,v) à partir des observations de vitesse

Weertman:
$$oldsymbol{ au}_{oldsymbol{b}} = C u_b^{1/m-1} oldsymbol{u}_{oldsymbol{b}}$$

$$\sum_{1}^{Nobs}rac{1}{2}(oldsymbol{u}^{model}-oldsymbol{u}_Y^{obs})^2$$

Résultats: contrainte basale en 1996 and 2010



Difficile d'interpréter les changements de contrainte basale inversée $\, m au_{b} \,$

- La répartition des contraintes est différente d'année en année:
 - localement il y a des zones ou $oldsymbol{ au}_b$ décroit quand $oldsymbol{u}_b$ augmente and *vice-versa*
 - des bandes de forte friction [sergienko et al. (2014)], certaines sont persistantes, pas toutes
- ces remarques restent vraies même avec de la régularisation



ersa **antes, pas toutes** Nouveau problème inverse: $\tau_b = C u_b^{1/m-1} u_b$

- Chercher le coefficient de friction moyen C(x, y), pour *m* donné, qui minimise :

 $J(C_{(x,y)}) = J_{1996} + J_{2007} + J_{2008} + J_{2009} + J_{2010}$

 Peut-on reproduire les observations avec un C(x,y) moyen? • Peut-on identifier des meilleures valeurs de m?



Résultats: Erreur moyenne



• L'erreur décroit significativement quand *m* augmente de 1 à 5 • L'erreur minimum (~19 m/a) est proche de l'erreur minimum obtenue en inversant chaque année individuellement (16.5 m/a)



Résultats: changements de vitesse







F. GILLET-CHAULET - The sliding law stress exponent - Assimilation 2016

• Le pattern et timing des changements de vitesse est bien reproduit avec les fortes valeurs de m • Bien que l'erreur moyenne varie peu entre *m*=5 et *m*=20 le pattern de différence de vitesses change

Résultats: ligne centrale d'écoulement





Résultats: contrainte basale



- La contrainte basale est plus homogène même sans régularisation (les erreurs d'observations aléatoires se compensent)
- bonne corrélation entre faible contrainte basale (~1kPa), vitesses élevées et faible rugosité basale
- Des données de sismique ont montrés la présence de sédiments sous-glaciaires dans la région [Smith et al. (2013), Brisbourne et al. (2016)]

=> Les fortes valeurs de m obtenues sont interprétées comme représentatives de la déformation plastique de ces sédiments





[Rippin et al. (2011)]

Discussion : Changement de contrainte motrice vs Changement de contraintes longitudinales



 Dans la partie amont, les variations de vitesses (jusqu'à ~50 m/a) sont induites par les changements de contrainte motrice (changements de pente de surface)

 Dans la partie aval, les variations de vitesses sont dues à la fois à des changements de contraintes longitudinales et des changement de contrainte motrice



Elévation de surface constante:

- Pas de changement de contrainte motrice
- changement de contraintes longitudinales

Conditions limites constantes

- Changement de contrainte motrice
- Pas de changements de contraintes longitudinales



Conclusion

Nous avons montré:

- la difficulté d'interpréter les variations locales de contraintes basales inversées à partir d'années prises individuellement
- que l'amplitude et le timing des changements de vitesses observés entre 1996 et 2010 dans le bassin versant de PIG peuvent être reproduits avec un coefficient de friction moyen variable en espace mais constant dans le temps
- que l'accord est meilleur avec les valeurs de *m* élevées (>5) (i.e. déformation plastique du socle)

=> La déformation plastique du socle implique qu'il ne peut pas supporter de contraintes supplémentaires

Ce travail complète les études précédentes qui ont montrées:

- la réponse dynamique est plus forte et mieux reproduite avec des lois de friction non-linéaires [Joughin et et al. (2009), Joughin et al. (2010)]
- la présence de sédiments et une faible rugosité basale sont bien corrélés avec les vitesses les plus rapides [Rippin et al. (2011), Smith et al. (2013), Wilkens et al. (2015)]

=> Besoin de meilleurs observations de la topographie et lithologie basales !!

Référence:

Gillet-Chaulet, F., Durand, G., Gagliardini, O., Mosbeux, C., Mouginot, J., Rémy, F., Ritz, C., 2016. Assimilation of surface velocities acquired between 1996 and 2010 to constrain the form of the basal friction law under Pine Island Glacier. Geophys. Res. Lett., 43







Texte





C